

1 2 3 4 5 6 7 8

Diese Zeichnung ist Eigentum der FESTO DIDACTIC GmbH & Co. Keine Vervielfältigung ohne unsere vorherige Zustimmung!

FESTO

Schaltungsunterlagen / Circuit diagrams

System MPS
MPS Station Roboter
MPS Roboter station

	Aenderung	Datum	Name		Datum	Name
a	div.	15.05.02	Bertsch	Gez.:	26.12.01	Bertsch
b				Gepr.:	15.05.02	Bertsch
c						
d						

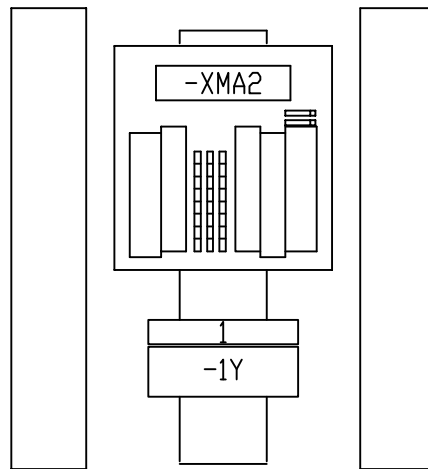
MPS
STATION ROBOTER
Titelblatt



Projektbez.		=	S_ROBOTER1
		+	RB1
Auftragsnr.	Zeichnungsnr.	Blatt	1
			6 Bl

1 2 3 4 5 6 7 8

Diese Zeichnung ist Eigentum der FESTO DIDACTIC GmbH & Co. Keine Vervielfältigung ohne unsere vorherige Zustimmung!



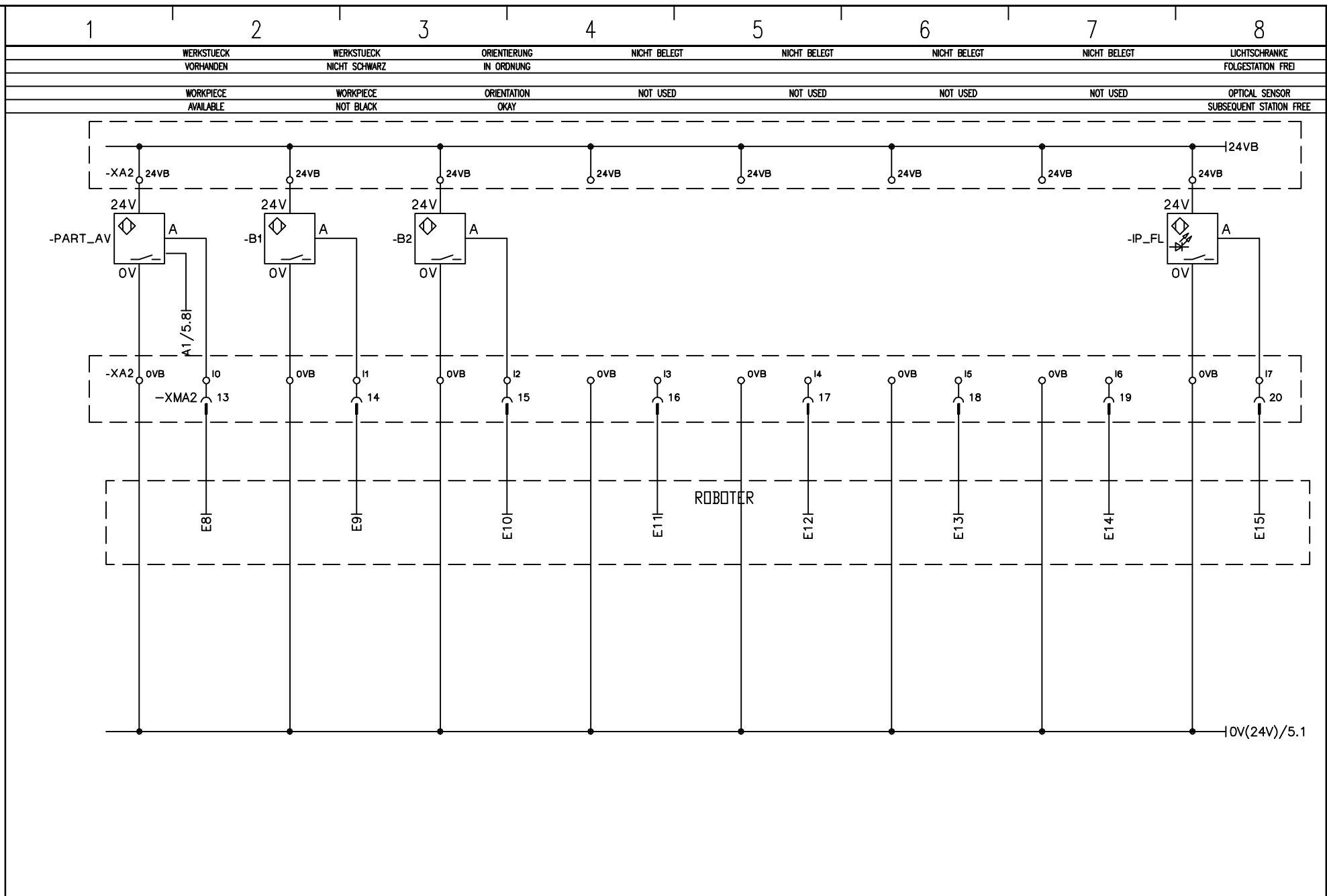
	Aenderung	Datum	Name		Datum	Name
a	div.	15.05.02	Bertsch	Gez.:	26.12.01	Bertsch
b				Gepr.:	15.05.02	Bertsch
c						
d						

MPS
STATION ROBOTER
Aufbauplan / Layout



Projektbez.		=	S_ROBOTER1
		+	RB1
Auftragsnr.	Zeichnungsnr.	Blatt	3
			6 Bl

Diese Zeichnung ist Eigentum der FESTO DIDACTIC GmbH & Co. Keine Vervielfältigung ohne unsere vorherige Zustimmung!



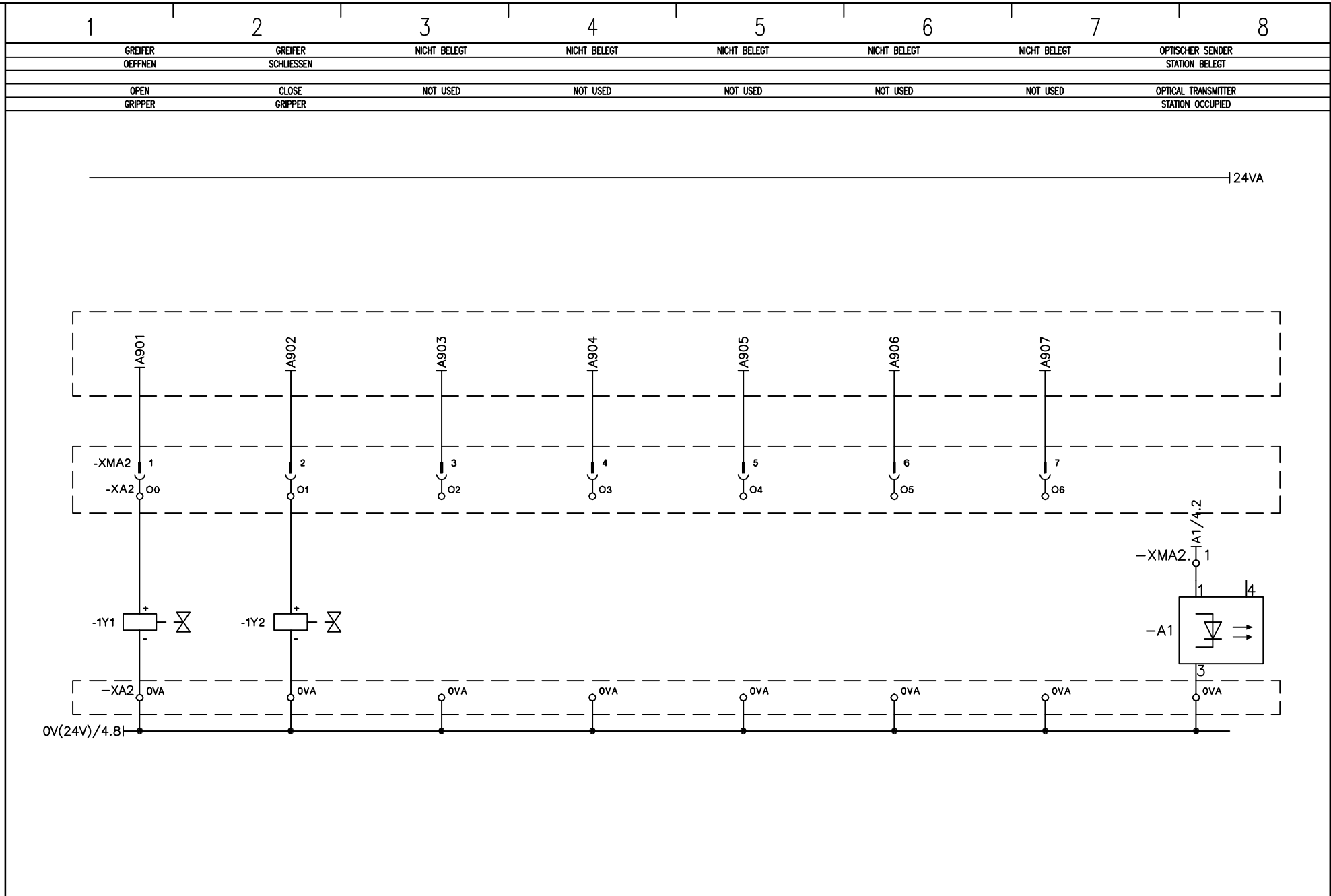
Aenderung	Datum	Name	Datum	Name
a	div.	15.05.02	Bertsch	
b				
c				
d				

MPS
STATION ROBOTER
Eingänge Roboter / Inputs roboter



Projektbez.		= S_ROBOTER1
		+ RB1
Auftragsnr.	Zeichnungsnr.	Blatt 4
		6 BI

Diese Zeichnung ist Eigentum der FESTO DIDACTIC GmbH & Co. Keine Vervielfältigung ohne unsere vorherige Zustimmung!



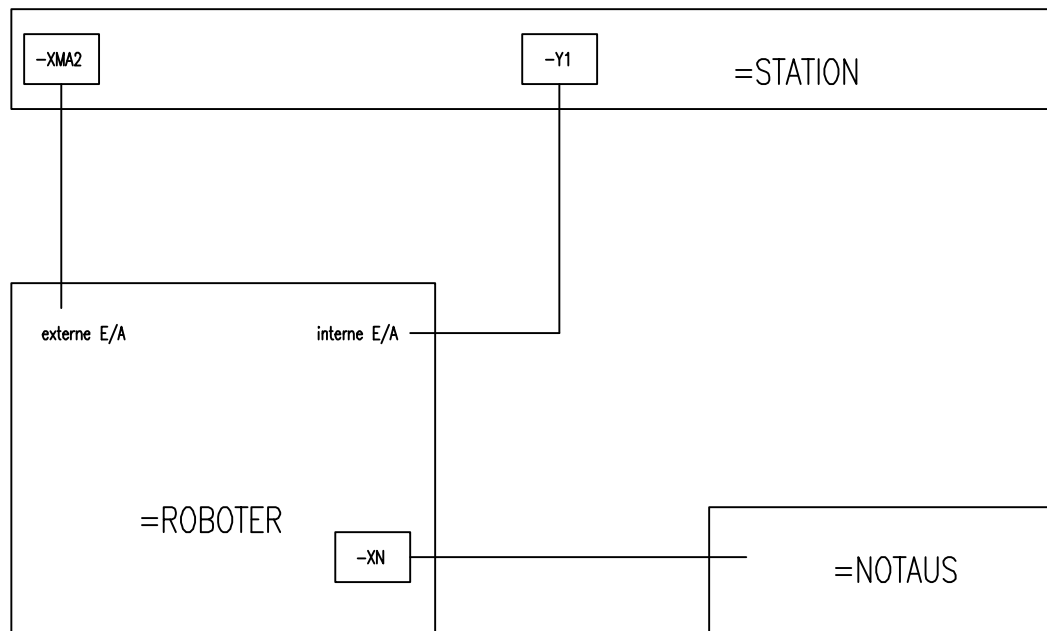
	Aenderung	Datum	Name	Datum	Name
a	div.	15.05.02	Bertsch	26.12.01	Bertsch
b				15.05.02	Bertsch
c					
d					

MPS
STATION ROBOTER
Ausgaenge Roboter / Outputs roboter



Projektbez.		= S_ROBOTER1 + RB1	
Auftragsnr.	Zeichnungsnr.	Blatt 5	6 Bl

Diese Zeichnung ist Eigentum der FESTO DIDACTIC GmbH & Co. Keine Vervielfältigung ohne unsere vorherige Zustimmung!



Aenderung	Datum	Name	Datum	Name
a	div.	15.05.02	Bertsch	
b				
c				
d				

Gez.: 26.12.01 Bertsch
 Gepr.: 15.05.02 Bertsch

MPS
 STATION ROBOTER
 Schema Verkabelung / scheme cabling



Projektbez.		= S_ROBOTER1
		+ RB1
Auftragsnr.	Zeichnungsnr.	Blatt 6
		6 Bl